Анализ сборки насоса с учетом статики

И.К. Рыльцев, И.С. Храмов

В последние годы в России ведется активный поиск путей повышения эффективности использования сырьевых, интеллектуальных, финансовых, кадровых и других ресурсов страны, способствующих модернизации российской экономики [1, 2].

Анализ изучение вероятностных характеристик И событий, а также оценка надежности действия технических систем относительно теории надежности. Обычно под надежностью понимается способность изделия (элемента, сооружения, системы) выполнять в определенных условиях функции, эксплуатации все заданные сохраняя рабочие параметры в пределах установленных допусков, в течение требуемого интервала времени [3]. Надежность работы механизма зависит не только от эксплуатации, но и от деталей из которых он состоит. Конструкция насоса ЦНСн сложная, сборка количество деталей, содержит большое при сопряжении которых образуются натяги и зазоры [4]. Есть зазоры которые невозможно проконтролировать в процессе сборки. Один из таких является зазор между колесом и корпусом насоса, который при сопряжении деталей должен находиться в пределах 0,30-0,35мм. Этот зазор является щелевым уплотнением, применяемое для уменьшения перетекания жидкости из области

давления в область всасывания с внешней положительного стороны рабочего колеса. В общем случае щелевое уплотнение представляет собой цилиндрическую щель, образованную неподвижной деталью - кольцом 5, корпуса насоса 4 и вращаюрабочим колесом 2, установленном на щимся валу 1. Герметизирующая способность зависит от зазора между вращающимися деталями, который хотя и устанавливается МИнимально возможным, чтобы исключить их трение, но вызывает значительные потери напора (давления) в щели [5]. Чем больше путь протекания жидкости в зазоре L, тем надёжнее уплотнение рис. 1.



Рис. 1. - Узел сборки насоса

вал; 2 – рабочее колесо; 3 – шпонка; 4 – корпус насоса;
 неподвижное уплотнительное кольцо

Для гарантии качественной сборки, состоящих из двух слагаемых, которые связаны числом зазора между колесом 2 и неподвижным уплотнительным кольцом 4 в пределе 0,30-

0,35мм, согласно конструкторскому чертежу. На практике при сборке проверить данный зазор нельзя, чтобы гарантировать качественную сборку произведем синтез тех деталей сборки, которые влияют на этот зазор. Для условной вероятности исследования произведем синтез узловой сборки вала с колесами [6].

Базовой деталью является вал, на который устанавливаются рабочие колеса на шпонках. Анализирую можно отметить, что каждая деталь: вал и колесо имеют свою центральную ось параметра симметрии. Очень важно при сборки чтобы однозначно оси сопрягаемых деталей совпадали при этом можно проследить траектории при движении колес на валу. Установим вал в центра и произведем измерения. Для более точного анализа возьмем в каждом рассматриваемом сечении 36 точек, которые будут проходить через равнозначные углы $\phi^{\circ} = 10^{\circ}$. Измерения производим индикатором часового типа с ценой деления 0,01 мм.

Анализ геометрии вала

Базовая деталь насоса – вал. Рассмотрим на валу 10 сечений (сеч) и сделаем промеры биения R мм, поворачивая вал на угол $\phi^{\circ}=10^{\circ}$, произведем измерение 36 точек за один оборот вала.

Для наглядности построим диаграмму суммарных значений биения точек вала по сечениям, чтобы лучше проанализировать, как изменяется биение в каждом сечении в числовом диапазоне [7].



Рис. 2. - Диаграмма суммарных значений биения точек вала по сечениям.

Из результатов диаграммы выделяется сечение № 8 имеющие суммарное максимальное положительное биение и отрицательное – это сечения № 9, 10. Можно предположить, что при установке рабочего колеса на вал в сечении № 8 биение самого колеса увеличиться или уменьшиться, чтобы найти ответ произведем анализ сборке: вал, колесо и шпонка.

Анализ сборки: вал, колесо и шпонка

Рассмотрим сборку на 10 сечениях (сеч) и сделаем промеры биения R мм колес установленных на вал, поворачивая вал на угол $\phi^{\circ}=10^{\circ}$, построим диаграмму.



Рис. 3. - Диаграмма суммарных значений биения точек колес установленных на вал по сечениям.

Из результатов диаграммы максимальное положительное суммарное биения точек колеса в сечении № 9, а отрицательное минимальное суммарное значение биения в сечении № 8. Если сравнить две диаграммы рис. 2, 3, то можно проанализировать, как изменяется биение в сечениях до установки рабочих колес и после. Фактически диаграмма рис.3 является результирующей в данной узловой сборке. По этой диаграмме можно сделать вывод, что в сечениях № 1, 2, 4 и 8 рабочие колеса установлены с наименьшей погрешностью, так как суммарные значения биения в этих сечениях ближе к нулю. Для того чтобы более точно рассмотреть правильность расположения колес на валу, определим смещение координат центров.

Результат таблицы № 1 и таблицы № 2 дают разные показания измерений 36 точек за один оборот вала. Для наглядности определим смещения центров вала по формуле:

$$\Delta R = (R_{\varphi_i}^s + R_{\varphi_{i+\pi}}^s)/2, \ \left[\varphi_i, \varphi_{i+\pi}\right] \Pi \mathsf{P} \mathsf{H} \ i = \overline{1 \div 18} \tag{1}$$

Также определим смещение центров сборки: вал (в), шпонка (ш), колесо (к) по формуле:

$$\Delta R = \left(R_{\varphi_i}^{\text{вик}} + R_{\varphi_{i+\pi}}^{\text{вик}}\right)/2, \ \left[\varphi_i, \varphi_{i+\pi}\right] \Pi \text{ри} \ i = \overline{1 \div 18}$$
(2)

На основании полученных данных строим график. Приведем криволинейную зависимость смещения центров от угла поворота в линейную [8]. Для этого при помощи программы Microsoft Office Excel построим для графика линию тренда, эти линия и будет ось симметрии двух сопрягаемых деталей: вала и колеса.



Рис. 4. - Графики измерения точек формы сборки:вала и колеса

Видно из графика, что кривые не совпадают. Далее можно определить значения углов между осью абсцисс и линией тренда как для вала и колеса на валу. Для этого введем обозначение

|*α*| − угол между осью абсцисс и линией тренда для ок ружности вала;

|*β*| – угол между осью абсцисс и линией тренда для окружности вала с колесом.

Полученные данные по каждому сечению занесем в табл.1

Таблица № 1

Результаты анализа графиков по каждому сечению вала.

Колес т на валу	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
$ \alpha $	1°	0	11°	6°	2°	4°	7°	6°	5°	6°
$ \beta $	5°	12°	3°	10°	10°	11°	12°	7°	11°	10°

Как видно из таблицы, углы в сечениях разные, есть сечения, где $|\alpha \leq \beta|$ или наоборот $|\alpha \geq \beta|$, следовательно, зазор в щелевом уплотнении при вращении будет изменяться, можно предположить, что рабочие колеса будут работать с разной нагрузкой.

Для того чтобы с большей уверенностью предположить, что именно в данном сечении колесо работает с наименьшей погрешность. Свяжем функцию плотности вероятности $\Theta(x)$ случайной величины $X_1, X_2, ..., X_m$ независимых величин с данными измерений точек вала и точке колес на валу [9].

$$\Theta(x) = X_n^{|\alpha|-1} \cdot (1-X)_n^{|\beta|-1}, \quad 0 \le X \le 1, |\alpha| \ge 0, |\beta| \ge 0,$$
(3)

ГДе $X_n^m = \sum_{i=1}^n x_i^1 + \sum_{j=1}^m x_j^j$ - сумма случайных величин n-го сечения m-

Й ЗНАЧЕНИЙ, $1 \le j \le m$, $m \in M$, $1 \le i \le n$, $n \in N$.

Случайные измерения точек радиусов $x_m^n = |\Delta R^e - \Delta R^{eux}|_i^j \cdot \frac{1}{36}$, зависит от разности смещений центров

сечений вала и смещений центров сечений колес на валу *ΔR^в*, *ΔR^{вшк}*, MM.

Полученные значения $\Theta(x)$ плотности вероятности колес m = 10 на валу относительно шпонок на валу по функции (1) $\Theta_1(x)$ и их отношений $P_m^0(\Theta_1)$ [10] представим в таблице № 2.

Таблица № 2

Результаты значений до поворота рабочих колес на валу.

Колес т на валу	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
$\Theta_1(x)$	244,982	133,117	200,402	236,789	97,617	170,228	146,230	654,131	100,909	107,567
$P_m^0(\Theta_1)$	0,4	0,2	0,3	0,4	0,1	0,3	0,2	1,0	0,2	0,2

Как видно из результатов плотности вероятности случайных величин таблицы № 2, наибольшее значение в 8-мом сечении, это говорит о том, что в данном сечении ось рабочего колеса с большей вероятностью совпадает с осью вала.

Рабочие колеса в некоторых сечениях имеют низкую вероятность, следовательно, создают наибольшее биение. Для улучшения работы рабочих колес, найдем им такое положение, при котором будет наибольшая вероятность, следовательно, наименьшее биение. Для этого в тех сечениях, где значение вероятности меньше 1, повернем колеса, на угол исходя из результатов графиков смещения центров, пытаясь найти такое положение колес, где построения двух множеств точек совпадут, и произведем сравнение до поворота и после.

Рассмотрим сечения колес m= 2,3,4,5,6,7,9,10 на одном валу, сечения колес m=1; 8 рассматривать не стоит, исходя из

графиков смещения центров. Каждое колесо повернем до максимального возможного совпадения измеренных двух множеств точек поверхностей деталей вала и узла колеса на валу.



Рис. 5. - Графики измерения точек формы сборки:

вала и колес

Произведем перерасчет, результат представим в таблице № 3 и произведем сравнения результатов до и после поворота колес в каждом сечении.

Таблица № 3

Результаты значений после поворота рабочих колес на валу.

Колеса	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
$\Theta_2(x)$	244,982	534,335	479,322	327,864	498,337	411,893	464,614	654,131	423,975	436,790
$P_m^0(\Theta_2)$	0,4	0,8	0,7	0,5	0,8	0,6	0,7	1,0	0,6	0,7

На основании проведенных замеров определены сечения, где рабочие колеса работают с наибольшей погрешностью с учетом статики. При первоначальном анализе сборке были

выделены сечения №1,2,4 и 8 на основании диаграмм рис. 2,3, где рабочие колеса установлены с наименьшей погрешностью. Диаграммы суммарных значений биения не дают точного ответа. Для более точно ответа на этот вопрос были построены графики смещения координат центров. Из графиков смещения координат центров видно, где оси рабочих колес не симметричны по отношению к оси вала это сечения № 2,3,4,5,6,7,9,10. На практике при дефектации данных деталей обнаруживаются различные дефекты, особенно это износ шпоночного паза на рабочем колесе и посадочной поверхности рабочего колеса на вал. В процессе ремонта центробежных насосов произвести контроль зазора в щелевом уплотнении не возможно из-за конструктивной особенности. Можно предположить, что зазор в щелевом уплотнении не всегда постоянен, исходя из результатов исследования. Следовательно, каждое рабочее колесо работает с разной нагрузкой, что приводит к неравномерному износу сопрягаемых поверхностей. Для предотвращения этого необходимо:

- производить дополнительный анализ сборки, в зависимости от сложности конструкции

- предположить наилучшее взаимное положение деталей в сборке, исходя из результатов анализа.

В данной сборке определили, что рабочие колеса в сечениях №1,8 работают с минимальным риском отказа.

Для улучшения работы насоса повернем колеса в каждом сечении на определенный угол до совпадения графиков, в сече-

ниях № 3,4,6,7,9,10 относительно часовой стрелки, а в сечениях № 2 и 5 против часовой стрелки. Как видно из результатов расчета плотности вероятности до и после поворота колес, можно с уверенность утверждать, что данное расположение колес на валу будет лучше влиять на их работоспособность и надежность, так как возможность возникновения максимального биения минимально, это следует из результатов расчета плотности вероятности.

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ:

1. Демаков Д.В. Краткий анализ исследований проблем развития регионального машиностроения [Электронный ресурс] // «Инженерный вестник Дона», 2012, № 3. – Режим доступа: http://www.ivdon.ru/magazine/archive/n3y2012/979/ (доступ свободный) – Загл. с экрана. – Яз. рус.

 Valve World Americas Expo & Conference [Электронныйресурс] – Режим доступа: http://www.valveworldexpoamericas.com/ (доступ свободный)– Загл. с экрана. – Яз.англ.

3. Петренко С.Е. Параметры надежности эксплуатации насосных станций и мероприятия по их повышению [Электронный ресурс] // «Инженерный вестник Дона», 2010, № 4. – Режим доступа: http://www.ivdon.ru/magazine/archive/n4y2010/256/ (доступ свободный) – Загл. с экрана. – Яз. рус.

4.HowValveManufacturersHelpMaintainGeothermalPowerPlants[Электронный ресурс]– Режим доступа:

http://www.gwcvalve.com/news/industrynews.php (доступ свободный). – Загл. с экрана.– Яз.англ.

5. Белецкий Д.Г. Прогрессивная технология насосостроения М.: Машиностроение, 1969.-368 с.

6. Большев Л.Н., Смирнов Н.В.: Таблицы математической статистики. – М.: Наука. 1983.-416 с.

7. Иориш Ю. И. Виброметрия: - М.: Государственное научно-техническое издательство машиностроительной литературы, 1963. - 756 с.

8. Мусхелишвили Н.И. Сингулярные интегральные уравнения. – М.: «Наука», 1968. – 512 с.

9. Закс Ш.. Теория статистических выводов. – М.: Мир, 1975.-776 с.

10. Большев Л.Н., Смирнов Н.В.: Таблицы математической статистики. – М.: Наука. 1983.-416 с.